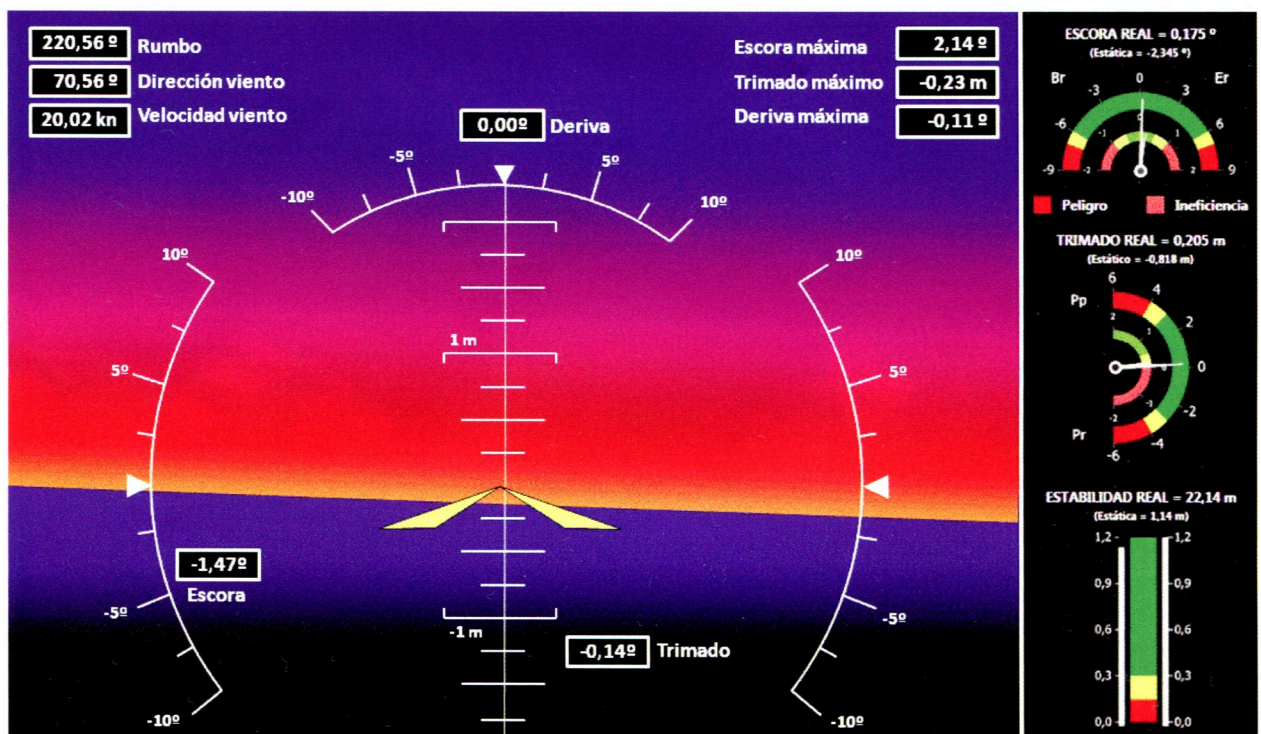


Janus Systems apuesta por el retorno seguro a puerto con buque intacto

JANUS SYSTEMS TIENE OPERANDO EN EL MERCADO UN SISTEMA EXPERTO EN LA SEGURIDAD MARÍTIMA, QUE ENGLOBA EL RETORNO SEGURO A PUERTO CON BUQUE AVERIADO Y CON BUQUE INTACTO, QUE REALIZA UN CONTROL EN TIEMPO REAL (DINÁMICO) DE LA ESCORA, TRIMADO, ESTABILIDAD, RESONANCIA PARAMÉTRICA, ORZADA, OLAS ALTAS, NAVEGACIÓN EN LA CRESTA DE LA OLA, ETC. EN ESTE SENTIDO, ACTUALMENTE LA OMI ESTÁ EN EL PROCESO DE INTRODUCIR UN NUEVO REGLAMENTO DE ESTABILIDAD DINÁMICA DEL BUQUE INTACTO PARA CONTEMPLAR LOS PROBLEMAS EN CONDICIONES DE MAR EXTREMAS, BAJO LO QUE DENOMINA: "ELABORACIÓN DE CRITERIOS DE ESTABILIDAD SIN AVERÍA DE SEGUNDA GENERACIÓN".



La estabilidad de un buque intacto no se puede determinar solamente de forma estática, tal y como se ha hecho hasta la actualidad, puesto que en ciertas condiciones meteorológicas los buques zozobran. La tecnología actual de los ordenadores, comunicaciones y sensores permite a la dotación realizar cálculos avanzados, basados en el comportamiento real del buque en la mar. Por ello, la OMI está discutiendo el desarrollo de estos nuevos criterios de estabilidad antes de implantarlos y hacerlos obligatorios en los buques, incluidos los de menos de cien metros de eslora que son de alto riesgo. El interfaz del ordenador de cálculo (antiguamente denominado calculador de carga) con los

sistemas de a bordo (radiocomunicación, meteorología, etc.) y los sensores, será esencial para la "elaboración de criterios de estabilidad sin avería de segunda generación". Estos criterios tienen como objetivo evaluar la seguridad del buque desde un punto de vista dinámico, analizando la vulnerabilidad del mismo a desarrollar fenómenos relacionados con la interacción entre el buque y las olas, lo que incluye la resonancia paramétrica, guiñada brusca u orzada, pérdida de estabilidad en mares de popa, condición de buque muerto y/o las aceleraciones excesivas.

Mar de través

Su principal mecanismo de zozobra es la reso-

Incidencia del mar	Buques de carga y de pasaje (en %)	Buques de pesca (en %)	TOTAL BUQUES (en %)
De través	30	45	38
De popa y aleta	38	36	37
De proa	13	12	12
Tranquilo	19	7	13

Incidencia del mar en la zozobra de los buques (Fuente OMI)

nancia armónica, y es el resultado de la acción de momentos escorantes periódicos causados por la asimetría del empuje del buque en la pendiente de la ola. La intensidad del balance del buque dependerá de la energía que las olas transfieran al buque.

Mar de popa y de aleta

Los principales mecanismos de zozobra en esta condición son, por un lado, la pérdida simple de estabilidad. Cuando el buque navega en la cresta de una ola, la estabilidad intacta puede reducirse drásticamente dependiendo de las variaciones de la forma sumergida del casco. Esta reducción de la estabilidad es crítica para rangos de longitudes de ola entre 0,6 y 2,0 veces la eslora del buque. Dentro de este rango la reducción de la estabilidad es aproximadamente proporcional a la altura de la ola. Esta situación es particularmente peligrosa en mar de popa y de aleta debido a que el tiempo de permanencia del buque sobre la cresta de la ola es mayor, es decir, el tiempo con estabilidad reducida es más largo.

Por otro, la resonancia paramétrica por popa. Este fenómeno se produce generalmente en buques ro-ro, ferris, buques de guerra, porta-contenedores, hidrográficos, pesqueros, etc., que se caracterizan en la obra viva por tener formas abultadas en la sección maestra y afinamientos en proa y popa, y amuras pronunciadas en la obra muerta. Es un fenómeno que se caracteriza por una disminución en la estabilidad cuando el barco está en la cresta de la ola y un aumento de la estabilidad en el seno de la misma.

Mar de proa

El mecanismo más peligroso es la resonancia paramétrica por proa. Este fenómeno que en

mar de popa y aleta puede darse para relaciones frecuencia de encuentro-frecuencia natural en torno de las sintonías 1:1 y 2:1, en el caso de mar de proa, se restringe generalmente sólo a la condición 2:1 debido a que las frecuencias de encuentro son generalmente altas. A diferencia de la condición de mar de popa y de aleta, don-

La tecnología actual de los ordenadores, comunicaciones y sensores permite a la dotación realizar cálculos avanzados, basados en el comportamiento real del buque en la mar.

de la variación de la estabilidad se debe principalmente al pasaje de la ola a lo largo del buque, en mar de proa esta variación además de ser afectada por el pasaje de la ola, también recibe influencia de los movimientos verticales del buque (arfada y cabeceo), en particular, debido a la inmersión y emersión periódica de las secciones con afinamiento de popa o de proa. Esta última contribución es más significativa cuando mayor es la asimetría en la distribución longitudinal del afinamiento, como en el caso de buques porta-contenedores, ferris, buques de guerra, algunos pesqueros, etc. ●